

基礎無機化学

—構造と結合を理論から学ぶ—

章末問題解答の補足

1 章

1.5 電場 E (図 1.6) によるクーロン力 eE を上向き (陽電極側) に受ける.

磁場 B (図 1.7) によるローレンツ力 evB を上向きに受ける. フレミング左手の法則より, 力 evB : 親指, 磁場 B : 人差し指, 電子の運動 v : 中指の方向. あるいは, ベクトル evB は v と B の外積の方向.

ローレンツ力 evB とクーロン力 eE が釣り合うときに, 電子は直進する.

3 章

3.1 原子核の周囲を回る電子には電子自身の円運動による遠心力と電子と原子核の間に働くクーロン力が動径方向で釣り合っていることから, 質量 m , 電荷 $-e$ の電子が電荷 $+e$ の原子核から半径 r の距離を速度 v で円運動していると考ええると, 以下の式が導かれる.

(遠心力) = (クーロン力)

$$m \times \frac{v^2}{r} = \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r^2} \quad (1)$$

このとき電子のもつ全エネルギーは

$$(\text{全エネルギー}) = (\text{円運動のエネルギー}) + (\text{クーロン力の位置エネルギー}) \quad (2)$$

と表される. 電子の運動エネルギー及び位置エネルギーは, それぞれ $\frac{1}{2}mv^2 (= \frac{e^2}{8\pi\epsilon_0 r})$, $-\frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r}$

であるから, 式(1), (2)より電子のもつ運動エネルギーと位置エネルギーの和は

$$(\text{全エネルギー}) = \frac{1}{2}mv^2 - \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r} = -\frac{e^2}{8\pi\epsilon_0 r}$$

となる.

3.2 物体が半径 r の円周上を 1 秒間に f 回転するとすると、1 秒間の移動距離は $2\pi rf$ なので、この物体の速さ v は

$$v=2\pi rf \quad (1)$$

である。物体の位置ベクトルの先端の移動速度が物体の速度であるから、速度ベクトル $\mathbf{v}$ の先端の移動速度が加速度である。したがって、等速円運動の加速度の大きさ a は

$$a=(2\pi f)^2r \quad (2)$$

である。ここで、角速度を ω とすると、

$$\omega=2\pi f \quad (3)$$

であるから、加速度ベクトル $\mathbf{a}$ は式(2)および(3)より

$$\mathbf{a}=\omega^2\mathbf{r} \quad (4)$$

と表される。

3.3 等速円運動の周期 T は物体が円周上を 1 周する時間であるから

$$\begin{aligned} & \text{「単位時間あたりの回転数 } f \text{」} \times \text{「周期 } 1 \text{」} = 1 \\ \therefore Ft=1 \end{aligned} \quad (5)$$

なので、周期 T は単位時間あたりの回転数 f の逆数である。

$$T=1/f \quad (6)$$

3.2 の式(3)より、 $f=\omega/2\pi$ であるから、 T は式(6)から

$$T=2\pi/\omega \quad (7)$$

と表される。

5 章

※5.1~5.5 は村上雅人,『なるほど量子力学Ⅱ』海鳴社などの, 数式の誘導が丁寧な量子力学の本が参考になる.

5.1

(5.6)より,

$$\frac{\partial r}{\partial x} = \sin\theta \cos\phi$$

$$\frac{\partial\theta}{\partial x} = \frac{\cos\theta \cos\phi}{r}$$

$$\frac{\partial\phi}{\partial x} = -\frac{\sin\phi}{r\sin\theta}$$

となるから, (5.7)より

$$\frac{\partial}{\partial x} = \sin\theta \cos\phi \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\cos\theta \cos\phi}{r} \frac{\partial}{\partial\theta} - \frac{\sin\phi}{r\sin\theta} \frac{\partial}{\partial\phi}$$

さらに

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2}{\partial x^2} &= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial}{\partial x} \right) = \left(\sin\theta \cos\phi \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\cos\theta \cos\phi}{r} \frac{\partial}{\partial\theta} - \frac{\sin\phi}{r\sin\theta} \frac{\partial}{\partial\phi} \right) \cdot \\ &\quad \left(\sin\theta \cos\phi \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\cos\theta \cos\phi}{r} \frac{\partial}{\partial\theta} - \frac{\sin\phi}{r\sin\theta} \frac{\partial}{\partial\phi} \right) \\ &= \sin^2\theta \cos^2\phi \frac{\partial^2}{\partial r^2} \\ &\quad + \sin\theta \cos\theta \cos^2\phi \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial\theta} \right) - \sin\phi \cos\phi \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial\phi} \right) + \frac{\cos\theta \cos^2\phi}{r} \frac{\partial}{\partial\theta} \left(\sin\theta \frac{\partial}{\partial r} \right) \\ &\quad + \frac{\cos\theta \cos^2\phi}{r^2} \frac{\partial}{\partial\theta} \left(\cos\theta \frac{\partial}{\partial\theta} \right) - \frac{\cos\theta \sin\phi \cos^2\phi}{r^2} \frac{\partial}{\partial\theta} \left(\frac{1}{\sin\theta} \frac{\partial}{\partial\phi} \right) \\ &\quad - \frac{\sin\phi}{r} \frac{\partial}{\partial\phi} \left(\cos\phi \frac{\partial}{\partial r} \right) - \frac{\sin\phi \cos\theta}{r\sin\theta} \frac{\partial}{\partial\phi} \left(\cos\phi \frac{\partial}{\partial\theta} \right) + \frac{\sin\phi}{r^2 \sin^2\theta} \frac{\partial}{\partial\phi} \left(\sin\phi \frac{\partial}{\partial\phi} \right) \end{aligned}$$

同様に (5.7)より

$$\frac{\partial}{\partial y} = \left(\frac{\partial r}{\partial y} \right) \frac{\partial}{\partial r} + \left(\frac{\partial\theta}{\partial y} \right) \frac{\partial}{\partial\theta} + \left(\frac{\partial\phi}{\partial y} \right) \frac{\partial}{\partial\phi} = \sin\theta \sin\phi \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\cos\theta \sin\phi}{r} \frac{\partial}{\partial\theta} + \frac{\cos\phi}{r\sin\theta} \frac{\partial}{\partial\phi}$$

① (5.6)より

$$2r \frac{\partial r}{\partial y} = 2y$$

$$\frac{\partial r}{\partial y} = \frac{y}{r} = \frac{r \sin\theta \sin\phi}{r} = \sin\theta \sin\phi$$

$$-\sin\theta \frac{\partial\theta}{\partial y} = -\frac{z}{r^2} \frac{\partial r}{\partial y} = -\frac{zy}{r^3}$$

$$\frac{\partial\theta}{\partial y} = \frac{yz}{r^3 \sin\theta} = \frac{r \sin\theta \sin\phi \cdot r \cos\theta}{r^3 \sin\theta} = \frac{\cos\theta \sin\phi}{r}$$

$$\frac{1}{\cos^2\phi} \frac{\partial}{\partial\phi} = \frac{1}{x}$$

$$\frac{\partial\phi}{\partial y} = \frac{\cos^2\phi}{x} = \frac{\cos^2\phi}{r \sin\theta \cos\phi} = \frac{\cos\phi}{r \sin\theta}$$

さらに

$$\begin{aligned}\frac{\partial^2}{\partial y^2} &= \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial}{\partial y} \right) = \left(\sin\theta \sin\phi \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\cos\theta \sin\phi}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{\cos\phi}{r \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \\ &\quad \left(\sin\theta \sin\phi \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\cos\theta \sin\phi}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{\cos\phi}{r \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \\ &= \sin^2\theta \sin^2\phi \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \sin\theta \cos\theta \sin^2\phi \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \sin\phi \cos\phi \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \\ &\quad + \frac{\cos\theta \sin^2\phi}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin\theta \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{\cos\theta \sin^2\phi}{r^2} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\cos\theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{\cos\theta \sin\phi \cos\phi}{r^2} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin\theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \\ &\quad + \frac{\cos\phi}{r} \frac{\partial}{\partial \phi} \left(\sin\phi \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{\cos\phi \cos\theta}{r^2 \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \left(\sin\phi \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{\cos\phi}{r^2 \sin^2\theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \left(\cos\phi \frac{\partial}{\partial \phi} \right)\end{aligned}$$

(5.6) より

$$\frac{\partial}{\partial z} = \cos\theta \frac{\partial}{\partial r} - \frac{\sin\theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta}$$

と表わす。

$$\begin{aligned}\frac{\partial^2}{\partial z^2} &= \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial}{\partial z} \right) = \left(\cos\theta \frac{\partial}{\partial r} - \frac{\sin\theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \right) \left(\cos\theta \frac{\partial}{\partial r} - \frac{\sin\theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \right) \\ &= \cos^2\theta \frac{\partial^2}{\partial r^2} - \sin\theta \cos\theta \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \right) \\ &\quad - \frac{\sin\theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\cos\theta \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{\sin\theta}{r^2} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin\theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right)\end{aligned}$$

加えて項ごとに整理すると

$$\begin{aligned}\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} &= \sin^2\theta \cos^2\phi \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \sin\theta \cos\theta \cos^2\phi \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \right) - \sin\phi \cos\phi \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \\ &\quad + \frac{\cos\theta \cos^2\phi}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin\theta \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{\cos\theta \cos^2\phi}{r^2} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\cos\theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) - \frac{\cos\theta \sin\phi \cos\phi}{r^2} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin\theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \\ &\quad - \frac{\sin\phi}{r} \frac{\partial}{\partial \phi} \left(\cos\phi \frac{\partial}{\partial r} \right) - \frac{\sin\phi \cos\theta}{r^2 \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \left(\cos\phi \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{\sin\phi}{r^2 \sin^2\theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \left(\sin\phi \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \\ &\quad + \sin^2\theta \sin^2\phi \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \sin\theta \cos\theta \sin^2\phi \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \sin\phi \cos\phi \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \\ &\quad + \frac{\cos\theta \sin^2\phi}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin\theta \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{\cos\theta \sin^2\phi}{r^2} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\cos\theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{\cos\theta \sin\phi \cos\phi}{r^2} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin\theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \\ &\quad + \frac{\cos\phi}{r} \frac{\partial}{\partial \phi} \left(\sin\phi \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{\cos\phi \cos\theta}{r^2 \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \left(\sin\phi \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{\cos\phi}{r^2 \sin^2\theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \left(\cos\phi \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \\ &\quad + \cos^2\theta \frac{\partial^2}{\partial r^2} - \sin\theta \cos\theta \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \right) - \frac{\sin\theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\cos\theta \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{\sin\theta}{r^2} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin\theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) \\ &= \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\cos\theta}{r^2 \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2} + \frac{1}{r^2 \sin^2\theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \\ &= \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin\theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2\theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \\ &\quad \left(\begin{aligned} \textcircled{1} \quad \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) &= \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial}{\partial r} \\ \frac{1}{r \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin\theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) &= \frac{\cos\theta}{r^2 \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2} \end{aligned} \right)\end{aligned}$$

5.2

$$\frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial \Psi}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial \Psi}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 \Psi}{\partial \phi^2} + \frac{8\pi^2 m}{h^2} (E - V) \Psi = 0$$

$\Psi(r, \theta, \phi) = R(r)Y(\theta, \phi)$ とし、代入すると偏微分して、

$$\frac{1}{R} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial R}{\partial r} \right) + \frac{1}{Y \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial Y}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{Y \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 Y}{\partial \phi^2} + \frac{8\pi^2 m r^2}{h^2} \left(E + \frac{e^2}{4\pi \epsilon_0 r} \right) = 0$$

移項して、

$$\underbrace{\frac{1}{R} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial R}{\partial r} \right) + \frac{8\pi^2 m r^2}{h^2} \left(E + \frac{e^2}{4\pi \epsilon_0 r} \right)}_{r \text{ についての項}} = - \underbrace{\frac{1}{Y \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial Y}{\partial \theta} \right) - \frac{1}{Y \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 Y}{\partial \phi^2}}_{\theta, \phi \text{ についての項}}$$

5.3

$$-\frac{1}{Y \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial Y}{\partial \theta} \right) - \frac{1}{Y \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 Y}{\partial \phi^2} = l(l+1)$$

として、 $l(l+1)$ を移項して

$$Y(\theta, \phi) = \Theta(\theta) \Phi(\phi)$$

と変数分離する。偏微分すると、

$$\frac{\cos \theta}{\Theta \sin \theta} \frac{\partial \Theta}{\partial \theta} + \frac{1}{\Theta} \frac{\partial^2 \Theta}{\partial \theta^2} + \frac{1}{\Phi \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial \phi^2} + l(l+1) = 0$$

両辺に $\sin^2 \theta$ をかけると、

$$\frac{\sin \theta \cos \theta}{\Theta} \frac{\partial \Theta}{\partial \theta} + \frac{\sin^2 \theta}{\Theta} \frac{\partial^2 \Theta}{\partial \theta^2} + \frac{1}{\Phi} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial \phi^2} + l(l+1) \sin^2 \theta = 0$$

$$\therefore \underbrace{\frac{\sin \theta \cos \theta}{\Theta} \frac{\partial \Theta}{\partial \theta} + \frac{\sin^2 \theta}{\Theta} \frac{\partial^2 \Theta}{\partial \theta^2} + l(l+1) \sin^2 \theta}_{\theta \text{ についての項}} = - \underbrace{\frac{1}{\Phi} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial \phi^2}}_{\phi \text{ についての項}} \quad (= m^2 \text{ とおき解く})$$

5.4

5-2. r についての項より.

$$\frac{1}{R} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial R}{\partial r} \right) + \frac{8\pi^2 m r^2}{h^2} \left(E + \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right) = l(l+1) \quad (\text{全微分にする-とわかる})$$

$$R = \frac{S(r)}{r}, \quad -\frac{8\pi^2 m E}{h^2} = \lambda^2, \quad \frac{2\pi m e^2}{h^2 \epsilon_0} = \lambda \quad \text{とおき整理すると}$$

$$\frac{d^2 S(r)}{dr^2} + \left\{ -\lambda^2 + \frac{\lambda}{r} - \frac{l(l+1)}{r^2} \right\} S(r) = 0$$

$r \rightarrow \infty$ での極限では

$$\frac{d^2 S(r)}{dr^2} - \lambda^2 S(r) = 0$$

$S(r) = X(r) \exp(-\lambda r)$ の形の解をもつから、代入・整理すると、

$$\frac{d^2 X(r)}{dr^2} - 2\lambda \frac{dX(r)}{dr} + \left\{ \frac{\lambda}{r} - \frac{l(l+1)}{r^2} \right\} X(r) = 0$$

$x = 2\lambda r$ とおくと、級数解 $X(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^{n+\tau}$ をもつ次の微分方程式となる

$$\frac{d^2 X(x)}{dx^2} - \frac{dX(x)}{dx} + \left\{ \left(\frac{\lambda}{2\lambda} \right) \frac{1}{x} - \frac{l(l+1)}{x^2} \right\} X(x) = 0$$

解 $X(x) = x^{l+1} F(x)$ を仮定し、これに代入、整理して両辺を x^l で割ると、

$$x \frac{d^2 F(x)}{dx^2} + [2(l+1) - x] \frac{dF(x)}{dx} + \left\{ \frac{\lambda}{2\lambda} - (l+1) \right\} F(x) = 0$$

$\Downarrow$

$$x \frac{d^2 f(x)}{dx^2} + (k+1-x) \frac{df(x)}{dx} + (m-k) f(x) = 0 \quad \text{ラゲールの微分方程式の形}$$

5.5 乾利成, 中原昭次, 山内脩, 吉川要三郎著, 『改訂化学—物質の構造, 性質および反応—』, 化学同人, p.143 に化学的に重要な結果が示されている. ここで, a_B はボーア半径.

$$\Psi_{1s} = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \left(\frac{1}{a_B} \right)^{3/2} \exp\left(-\frac{r}{a_B}\right)$$

$$\Psi_{2s} = \frac{1}{4\sqrt{2\pi}} \left(\frac{1}{a_B} \right)^{3/2} \left(2 - \frac{r}{a_B} \right) \exp\left(-\frac{r}{2a_B}\right)$$

$$\Psi_{2p_z} = \frac{1}{4\sqrt{2\pi}} \left(\frac{1}{a_B} \right)^{3/2} \left(\frac{r}{a_B} \right) \exp\left(-\frac{r}{2a_B}\right) \cos\theta$$

$$\Psi_{2p_x} = \frac{1}{4\sqrt{2\pi}} \left(\frac{1}{a_B} \right)^{3/2} \left(\frac{r}{a_B} \right) \exp\left(-\frac{r}{2a_B}\right) \sin\theta \cos\phi$$

$$\Psi_{2p_y} = \frac{1}{4\sqrt{2\pi}} \left(\frac{1}{a_B} \right)^{3/2} \left(\frac{r}{a_B} \right) \exp\left(-\frac{r}{2a_B}\right) \sin\theta \sin\phi$$

$$\Psi_{3s} = \frac{1}{81\sqrt{3\pi}} \left(\frac{1}{a_B} \right)^{3/2} \left(27 - 18\left(\frac{r}{a_B}\right) + 2\left(\frac{r}{a_B}\right)^2 \right) \exp\left(-\frac{r}{3a_B}\right)$$

$$\Psi_{3p_z} = \frac{\sqrt{2}}{81\sqrt{\pi}} \left(\frac{1}{a_B} \right)^{3/2} \left(6\left(\frac{r}{a_B}\right) - \left(\frac{r}{a_B}\right)^2 \right) \exp\left(-\frac{r}{3a_B}\right) \cos\theta$$

$$\Psi_{3p_x} = \frac{\sqrt{2}}{81\sqrt{\pi}} \left(\frac{1}{a_B} \right)^{3/2} \left(6\left(\frac{r}{a_B}\right) - \left(\frac{r}{a_B}\right)^2 \right) \exp\left(-\frac{r}{3a_B}\right) \sin\theta \cos\phi$$

$$\Psi_{3p_y} = \frac{\sqrt{2}}{81\sqrt{\pi}} \left(\frac{1}{a_B} \right)^{3/2} \left(6\left(\frac{r}{a_B}\right) - \left(\frac{r}{a_B}\right)^2 \right) \exp\left(-\frac{r}{3a_B}\right) \sin\theta \sin\phi$$

$$\Psi_{3d_{z^2}} = \frac{1}{81\sqrt{6\pi}} \left(\frac{1}{a_B} \right)^{3/2} \left(\frac{r}{a_B} \right)^2 \exp\left(-\frac{r}{3a_B}\right) (3\cos^2\theta - 1)$$

$$\Psi_{3d_{xz}} = \frac{\sqrt{2}}{81\sqrt{\pi}} \left(\frac{1}{a_B} \right)^{3/2} \left(\frac{r}{a_B} \right)^2 \exp\left(-\frac{r}{3a_B}\right) \sin\theta \cos\theta \cos\phi$$

$$\Psi_{3d_{yz}} = \frac{\sqrt{2}}{81\sqrt{\pi}} \left(\frac{1}{a_B} \right)^{3/2} \left(\frac{r}{a_B} \right)^2 \exp\left(-\frac{r}{3a_B}\right) \sin\theta \cos\theta \sin\phi$$

$$\Psi_{3d_{x^2-y^2}} = \frac{1}{81\sqrt{2\pi}} \left(\frac{1}{a_B} \right)^{3/2} \left(\frac{r}{a_B} \right)^2 \exp\left(-\frac{r}{3a_B}\right) \sin^2\theta \cos 2\phi$$

$$\Psi_{3d_{xy}} = \frac{1}{81\sqrt{2\pi}} \left(\frac{1}{a_B} \right)^{3/2} \left(\frac{r}{a_B} \right)^2 \exp\left(-\frac{r}{3a_B}\right) \sin^2\theta \sin 2\phi$$

6 章

6.1 $\Psi = \pi^{-1/2} a_B^{-3/2} \exp(-r/a_B)$ より

$$D(r) = 4\pi r^2 |\Psi|^2 = 4\pi \pi^{-1} a_B^{-3} r^2 \exp(-2r/a_B) = 4(a_B)^{-3} r^2 \exp(-2r/a_B).$$

$dD(r)/dr = 0$ となる r で $D(r)$ は極大値 (かつ最大値) をとる.

$$4\pi (a_B)^{-3} \{2r \exp(-2r/a_B) + r^2 (-2/a_B) \exp(-2r/a_B)\} = 0 \text{ より}$$

$$4\pi (a_B)^{-3} 2r \{1 - 1/a_B\} \exp(-2r/a_B) = 0 \quad \therefore \quad r = a_B$$

だけが意味のある解である. したがって, 半径 $r = a_B$ の球形となる.

6.2 $\Psi = A \exp(-r/a_B)$ より $\Psi^2 = A^2 \exp(-2r/a_B)$

$$\text{規格化条件は } \int_0^{+\infty} \Psi^2 dr = 1 \text{ だから } \int_0^{+\infty} \exp(-2r/a_B) dr = 1/A^2$$

$$\text{左辺の定積分は } \{-a_B/2 \cdot \exp(-2r/a_B)\}_0^{+\infty} = 0 - (-a_B/2) = a_B/2$$

$$\text{したがって, } A^2 = 2/a_B \text{ となるから } A = (2/a_B)^{1/2}$$